

## 智慧交通与运载学院研究生导师个人简介表

姓名	贾彦峰	性别	男	
学历学位	博士	职务职称	讲师	
所学专业	载运工具运用工程	博导/硕导	硕导	
所在学科	交通运输			
联系电话	15254205107	电子邮箱	901020220040@qut.edu.cn	
<b>学习、工作经历</b>				
<b>【学习经历】</b>				
2012-2016 青岛理工大学 交通工程 工学学士				
2016-2018 青岛理工大学 交通运输工程 工学硕士				
2019-2022 青岛理工大学 载运工具运用工程 哲学博士				
<b>【工作经历】</b>				
2022 至今 青岛理工大学 教师				
<b>社会兼职</b>				
中国自动化学会会员				
<b>主讲课程</b>				
《机械工程控制基础》、《交通运输经济学》、《汽车轻量化与安全技术》、《车联网技术基础》、《工程材料与成型技术》、《流体力学》。				
<b>研究方向</b>				
1、智能汽车驾驶安全 2、交通信号控制				
<b>主要论著</b>				
<p><b>发表论文 10 余篇，其中代表性论文如下：</b></p> <p>[1]Yanfeng Jia; Shanning Cui; Xiufeng Chen; Dayi Qu; Modeling of Safe Braking Distance Considering Pedestrian Psychology and Vehicle Characteristics and the Design of an Active Safety Warning System for Pedestrian Crossings, Sensors, 2025, 25(4)</p> <p>[2]Jia Y, Zhang Z, Li X, et al. Driving Style Tendency Quantification Method Based on Short-Term Lane Change Feature Extraction[J]. Sustainability, 2025, 17(8): 3563.</p> <p>[3]Jia Y, Qu D*, Song H, et al. Car-following characteristics and model of connected autonomous vehicles based on safe potential field. Physica A: Statistical Mechanics and its Applications, 2022, 586: 126502.</p> <p>[4]Dayi Q, Yanfeng J*, Tao W, et al. Research on coordinated control of vehicle's speed in new mixed traffic flow[J]. Journal of Intelligent Transportation Systems, 2021: 1-13.</p> <p>[5]Jia Y, Qu D*, Ma X, et al. Molecular dynamics characteristics and model of vehicle-following behavior. Journal of advanced transportation, 2020.</p> <p>[6]Jia Y, Qu D*, Han L, et al. Research on car-following model based on molecular dynamics. Advances in Mechanical Engineering,2021,13(2):1687814021993003.</p> <p>[7]贾彦峰,曲大义*,林璐,姚荣涵,马晓龙.基于运行轨迹的网联混合车流速度协调控制[J].吉林大学学报(工学版),2021,51(06):2051-2060.</p> <p>[8]贾彦峰,曲大义*,赵梓旭,王韬,宋慧.基于安全势场的的网联自主车辆跟驰行为决策及模型[J].交通运输系统工程与信息.</p> <p>[9]曲大义,贾彦峰*,刘冬梅,杨晶茹,王五林.考虑多特性因素的路网交叉口群动态划分方</p>				

<p>法[J].吉林大学学报(工学版),2019,49(05):1478-1483.</p> <p>[10]Jia Y, Qu D*, Bing Q. A Real-Time Signal Optimization Method for Supersaturated Intersection Groups Based on Line-Axis Combination. CICTP 2020. 2020: 596-608.</p> <p>[11]贾彦峰,曲大义*,韩乐潍,林璐,洪家乐.基于线轴结合的过饱和和交叉口群信号实时优化方法[J].科学技术与工程,2020,20(36):15114-15120.</p>
<p><b>教学科研项目</b></p>
<p><b>主持和参与国家、省部级项目 4 项，开展的横向课题 10 余项。</b></p> <p>主持和参与的部分国家、省部级项目如下：</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 山东省自然科学基金青年项目：基于认知-行为耦合与伦理松弛约束的自动驾驶自适应决策方法研究，主持</li> <li>2. 国家自然科学基金面上项目：道路车流簇态势特性解析及其稳态响应机理研究，参与</li> <li>3. 国家自然科学基金面上项目：网联驾驶安全势场的分子动力学建模及车辆簇纵横二维稳态响应机理研究，参与</li> <li>4. 山东省自然科学基金面上项目：网联环境下城市干线交通信号动态协同控制优化方法研究，参与</li> <li>5. 企业横向：青岛市城阳区交通控制与组织优化</li> <li>6. 企业横向：青岛市南京路施工期交通影响评价</li> <li>7. 企业横向：西海岸灵山湾影视文化产业区交通分析</li> <li>8. 企业横向：青岛当代商城智能车库项目交通影响评价</li> <li>9. 企业横向：青岛市城市主要道路交通数据服务项目</li> <li>10. 企业横向：车路协同 AI 交互技术及交通疏散能力测算技术</li> </ol>
<p><b>教学科研成果及奖励</b></p>
<p>主要获奖如下：</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 山东省研究生创新成果奖，指导老师</li> <li>2. 全国高校智能交通创新与创业大赛三等奖，指导老师</li> <li>3. 中国机器人及人工智能大赛全国总决赛一等奖，指导老师</li> <li>4. 山东省机器人及人工智能大赛一等奖，指导老师</li> <li>5. 江苏大学生交通科技大赛三等奖，指导教师</li> </ol>
<p><b>所获专利</b></p>
<p>代表性授权专利如下：</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1.一种动态需求停车指示装置, 2022-02-25, 中国, 202121983191.X</li> <li>2.基于埋地式 LED 灯的路侧动态需求停车指示装置, 2023-01-10, 中国, 202220921292.2</li> <li>3.一种车路协同式的信控交叉口智能埋地灯, 2021-01-21,</li> <li>4.一种面向交叉口视野盲区的主动安全预警系统,2023-02-21, 中国, 202220993917.6</li> <li>5.一种合流车道用路面引导装置, 2021-04-13, 中国, 202021046494.4</li> <li>6.基于车辆风险场和均衡博弈的道路通行控制系统和方法, 2024-09-03, 中国, CN202410843225.7</li> <li>7.一种基于车路协同技术的智慧停车系统,2023-02-24, 中国, CN202110967501.7</li> </ol>